

AP 2007 I (Lösung)

1.1 Es gilt: $F_{\max} = D \cdot s_{\max} \Rightarrow s_{\max} = \frac{F_{\max}}{D}$ (1)

ferner: $W_{\text{Sp}} = \frac{1}{2} D \cdot s_{\max}^2 \stackrel{(1)}{=} \frac{1}{2} D \cdot \left(\frac{F_{\max}}{D} \right)^2 = \frac{F_{\max}^2}{2 \cdot D} = \frac{(42,0\text{N})^2}{2 \cdot 7,00 \cdot 10^2 \frac{\text{N}}{\text{m}}} = 1,26\text{J}$

1.2 Es gilt der Energieerhaltungssatz:

$$E_{\text{kin}} = W_{\text{Sp}}$$

$$\frac{1}{2} m_1 \cdot v_0^2 = W_{\text{Sp}}$$

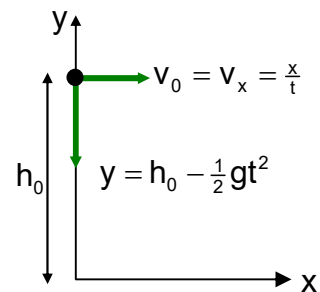
$$v_0 = \sqrt{\frac{2 \cdot W_{\text{Sp}}}{m_1}} = \sqrt{\frac{2 \cdot 1,26\text{J}}{0,020\text{kg}}} = 11,2 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

1.3.1 In x-Richtung gilt: $x = v_0 t \Rightarrow t = \frac{x}{v_0}$ (2)

In y-Richtung gilt:

$$y = h_0 - \frac{1}{2} g t^2 \stackrel{(2)}{=} h_0 - \frac{1}{2} g \left(\frac{x}{v_0} \right)^2 = h_0 - \frac{g}{2 v_0^2} \cdot x^2$$

$$y(x) = 1,50\text{m} - \frac{9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}{2 \cdot (11,2 \frac{\text{m}}{\text{s}})^2} \cdot x^2 = 1,50\text{m} - 0,0391 \frac{1}{\text{m}} \cdot x^2$$



1.3.2 $y(x_w) = y(s) = 1,50\text{m} - 0,0391 \frac{1}{\text{m}} \cdot s^2 = 0$

$$\Rightarrow s^2 = \frac{1,50\text{m}}{0,0391 \frac{1}{\text{m}}} \Rightarrow s = \sqrt{\frac{1,50\text{m}}{0,0391 \frac{1}{\text{m}}}} = 6,19\text{m}$$

1.3.3 Es gilt: $F_W = m_1 \cdot a_W \Rightarrow a_W = \frac{F_W}{m_1}$ (3)

Für eine beschleunigte Bewegung gilt:

$$s(t) = \underbrace{s_0}_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \stackrel{a=-a_W}{=} v_0 t - \frac{1}{2} a_W t^2 = v_0 t - \frac{1}{2} \cdot \frac{F_W}{m_1} \cdot t^2$$

Die Fallzeit erhält man aus der Gleichung:

$$y(t) = h_0 - \frac{1}{2} g t^2 \Rightarrow y(t_F) = h_0 - \frac{1}{2} g t_F^2 = 0 \Rightarrow t_F = \sqrt{\frac{2 \cdot h_0}{g}} \quad (4)$$

Somit folgt:

$$s_w = s(t_F) = v_0 t_F - \frac{1}{2} \cdot \frac{F_W}{m_1} \cdot t_F^2 \stackrel{(4)}{=} v_0 \cdot \sqrt{\frac{2 \cdot h_0}{g}} - \frac{1}{2} \cdot \frac{F_W}{m_1} \cdot \frac{2 \cdot h_0}{g} = v_0 \cdot \sqrt{\frac{2 \cdot h_0}{g}} - \frac{F_W \cdot h_0}{m_1 \cdot g}$$

$$s_w = 11,2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot \sqrt{\frac{2 \cdot 1,50\text{m}}{9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}} - \frac{50 \cdot 10^{-3} \text{N} \cdot 1,50\text{m}}{0,020\text{kg} \cdot 9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}} = 5,8\text{m}$$

2.1

kin. Energie der Kugel → $\left\{ \begin{array}{l} \text{kin. Energie des Pendels} \\ \text{W\u00e4rme} \\ \text{Verformungsarbeit} \end{array} \right.$

2.2 Der Sto\u00df des Geschosses mit dem Pendelk\u00f6rper erfolgt vollkommen unelastisch \Rightarrow Impulserhaltungssatz

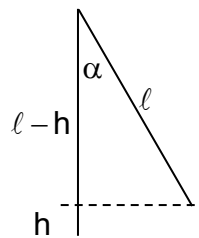
$$\begin{aligned} p_v &= p_n \\ m_G \cdot v_G &= (m_G + m) \cdot u \\ v_G &= \frac{m_G + m}{m_G} \cdot u \quad (5) \quad \text{siehe auch FS S. 42} \end{aligned}$$

Bei der Auslenkung des Pendelk\u00f6rpers wird die gesamte kinetische Energie des Systems in potentielle Energie umgewandelt \Rightarrow Energieerhaltungssatz

$$\begin{aligned} E_{\text{kin}_v} + \underbrace{E_{\text{pot}_v}}_0 &= \underbrace{E_{\text{kin}_n}}_0 + E_{\text{pot}_n} \\ E_{\text{kin}_v} &= E_{\text{pot}_n} \\ \frac{1}{2} \cdot (m_G + m) \cdot u^2 &= (m_G + m) \cdot g \cdot h \\ u &= \sqrt{2 \cdot g \cdot h} \quad (6) \end{aligned}$$

Ermittlung der H\u00f6he h:

$$\begin{aligned} \cos \alpha &= \frac{\ell - h}{\ell} \\ \ell \cdot \cos \alpha &= \ell - h \\ h &= \ell - \ell \cos \alpha \\ h &= \ell \cdot (1 - \cos \alpha) \quad (7) \end{aligned}$$



Setzt man nun (6) in (5) und schlie\u00dflich noch (7) ein, so erh\u00e4lt man:

$$v_G = \frac{m_G + m}{m_G} \cdot u \stackrel{(6)}{=} \frac{m_G + m}{m_G} \cdot \sqrt{2 \cdot g \cdot h} \stackrel{(7)}{=} \frac{m_G + m}{m_G} \cdot \sqrt{2 \cdot g \cdot \ell \cdot (1 - \cos \alpha)}$$

3.1 Es gilt: $\Phi_{\max} = B \cdot A_{\max} = B \cdot b \cdot h = 0,075 \text{ T} \cdot 0,06 \text{ m} \cdot 0,04 \text{ m} = 1,8 \cdot 10^{-4} \text{ Vs}$



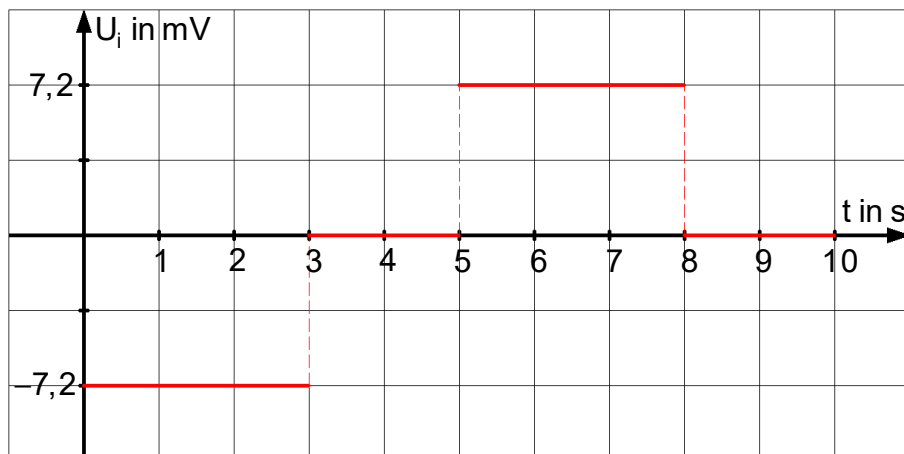
3.2 $U_i = -N_i \cdot \dot{\Phi} = -N_i \cdot \frac{d\Phi}{dt} = -N_i \cdot \frac{\Delta\Phi}{\Delta t}$

$0 \text{ s} \leq t \leq 3,0 \text{ s} \quad U_i = -120 \cdot \frac{1,8 \cdot 10^{-4} \text{ Vs}}{3,0 \text{ s}} = -7,2 \text{ mV}$

$3,0 \text{ s} \leq t \leq 5,0 \text{ s} \quad U_i = 0 \quad \text{da } \Delta\Phi = 0$

$5,0 \text{ s} \leq t \leq 8,0 \text{ s} \quad U_i = 7,2 \text{ mV} \quad \text{da } \Delta\Phi < 0$

$8,0 \text{ s} \leq t \leq 10,0 \text{ s} \quad U_i = 0 \quad \text{da } \Delta\Phi = 0$



3.3 Es gilt: $R = \frac{|U_i|}{I} \Rightarrow I = \frac{|U_i|}{R} \quad (8)$

Für die umgesetzte elektrische Energie folgt:

$W_{\text{el}} = |U_i| \cdot I \cdot \Delta t = |U_i| \cdot \frac{|U_i|}{R} \cdot \Delta t = \frac{U_i^2}{R} \cdot \Delta t = \frac{(0,0072 \text{ V})^2}{60 \Omega} \cdot 6,0 \text{ s} = 5,2 \cdot 10^{-6} \text{ J}$

4.1 Beobachtung:

- G_1 leuchtet sofort auf
- G_2 leuchtet etwas später auf

Erklärung:

Beim Einschalten vergrößert sich der magnetische Fluss innerhalb der Spule.

Es gilt: $\dot{\Phi} > 0$

Somit wird in der Spule eine zur Spannung U_0 entgegengerichtete Spannung

$$U_{\text{ind}} = -N_i \dot{\Phi} < 0$$

induziert. Dies führt im Unterschied zum R-Zweig zu einer Verzögerung des Stromanstieges im Spulenzweig.

4.2

